



RESUME DES COMMANDES DMAC et microMAC

Commandes et variables	Abrégés	Description
Général		
MODULE_RESET (ALL)	MRE	Réinitialisation du module. Efface toute la mémoire si clé: ALL
POWER (ON)(OFF) ❶	POW	Puissance moteur on ou off
POWER (ON)(OFF) (SC) ❷	POW	Puissance moteur on ou off
READ	REA	Lecture d'une variable (utilisateur ou système)
READ_VERSION	RV	Relecture version module et soft
Configuration		
SET_ADDRESS add	SAD	Définition de l'adresse module
SET_BAUDRATE v	SBA	Vitesse du dialogue série
#LINE_DELAY ❶	LDE	Délai de retournement de ligne RS485(µs)
Paramètres		
#HIGH_SPEED	#HSP	Vitesse max
#LOW_SPEED	#LSP	Vitesse de démarrage
#ACCEL_TIME ❶	#ATI	Durée de l'accélération en ms
#DECEL_TIME ❶	#DTI	Durée de la décélération en ms
#RAMPING_TIME ❷	#RTI	Durée commune de l'accélération et décélération
#TORQUE_RATIO ❷	#TRA	Couple (courant) moteur (pourcentage du couple max)
#LOW_TORQUE	#LTO	Couple (courant) moteur au repos (pourcentage du couple max)
#POSITIVE_END	#PEN	Position de la butée soft positive
#NEGATIVE_END	#NEN	Position de la butée soft négative
#STATUS	#STA	État du module
#ERROR	#ERR	Compte rendu d'erreur
Modes		
STANDBY_MODE (ON)(OFF) ❷	SMO	Sélection du mode de gestion du courant
OPTIMIZED_CURRENT (ON)(OFF) ❶	OCU	Courant optimisé
HARD_ENDS (ON)(OFF) (POS)(NEG) (HALT)(STOP)	HEN	Autorisation et mode de gestion des butées hardware (un ou deux sens)
SOFT_ENDS (ON)(OFF)(HALT)(STOP)	SEN	Autorisation et mode de gestion des butées soft
INVERSE_POLARITY (ALL)(OFF)(IN)(OUT)	IPO	Gestion de la polarité des entrées et sorties
S_CURVE (ON)(OFF) ❶	SCU	Rampes en S
Mouvements		
MOVE_TO P0	MTO	Mouvement jusqu'à la position absolue P0
MOVE_ON d0	MON	Mouvement relatif sur la distance d0
MOVE_SPEED V0	MSP	Mouvement à vitesse constante
HALT	HAL	Arrêt immédiat du mouvement
STOP	STO	Arrêt du mouvement avec décélération
#POSITION	#POS	Position absolue du moteur
#PROFILE_SPEED	#PSP	Valeur de la vitesse instantanée (calculée)
#SPEED ❶	#SPE	Valeur de la vitesse instantanée (mesurée)
Entrées sorties		
#OUTPUT	#OUT	Sorties logiques
#INPUT	#INP	Entrées logiques
#INPUT_ANALOG	#IAN	Entrée analogique (mV)
#SUPPLY_VOLTAGE	#SVO	Tension d'alimentation (mV)
#TEMPERATURE ❷	#TEM	Température interne du boîtier
#CPU_TEMPERATURE ❶	#CTE	Température micro
#OUTPUT_CONFIG ❶	#OCO	Affectation de Busy et Error sur IN1 et IN2

❶ implémenté uniquement sur DMAC

❷ implémenté uniquement sur microMAC

Commandes et variables	Abrégés	Description
Variables		
#V1 à #V4❷	#Vn	Variables utilisateur
#M1 à #M4❷	#Mn	Variables utilisateur mémorisées
#V1 à #V32❶	#Vn	Variables utilisateur
#M1 à #M8❶	#Mn	Variables utilisateur mémorisées
Séquenceur		
START_SEQ nI	SSE	Démarre la séquence à partir de la ligne nI
#ON_RESET	ORE	N° de la ligne de démarrage automatique de séquence (0 = off)
#LINE	#LIN	N° de la ligne de séquence en cours d'exécution
STEP nI❷	STE	Exécution de la ligne de séquence nI
OPEN_SEQ	OSE	Ouverture de séquence en mode édition
CLOSE_SEQ	CSE	Fermeture du mode édition
WAIT †	WAI	Tempo de † millisecondes
JUMP nI	JUM	Saut à la ligne nI
JUMP_REL n	JRE	Saut relatif
IF ... JUMP	IF/JUM	Saut conditionnel
IF ... JUMP_REL	IF/JRE	Saut conditionnel relatif
CALL nI	CAL	Appel de sous séquence
RETURN	RET	Retour de sous séquence (éventuellement fin de séquence)
NOP	NOP	Ligne sans action
#TIMER_1 à #TIMER_3❶	#TIM	Timer décompte jusqu'à 0 (milliseconde)

- ❶ implémenté uniquement sur DMAC
- ❷ implémenté uniquement sur microMAC

midi ingénierie

Route de Baziège
Immeuble « Le Memphis » BP 48308
31683 Labège Cedex FRANCE

Tél.: +33 (0)5 61 39 96 18
Fax.: +33 (0)5 61 39 17 58

Mail : mail@midi-ingenierie.com
Web : <http://www.midi-ingenierie.com>